

# UR10e 기술 상세 정보

## 사양

페이로드	10 kg (22 lbs)
반경	1300 mm (51.2 in)
자유도	6개 회전 조인트
프로그래밍	폴리스코프 그래픽 사용자 인터페이스가 포함된 12인치 터치스크린

## 성능

전력, 소비, 최대 평균값	615 W
전력, 소비, 일반 모드 세팅	350 W

## 안전

인증	17개 구성 가능한 안전 기능
인증	EN ISO 13849-1, PLd Category 3, and EN ISO 10218-1

## 힘 센서, 톨 플랜지 범위 분해능 정밀도

힘, x-y-z	토크, x-y-z
100.0 N	10.0 Nm
5.0 N	0.2 Nm
5.5 N	0.5 Nm

## 동작

포즈 반복정밀도 (ISO 9283 기준)	± 0.05 mm	
축 동작	동작 범위	최대 속도
베이스	± 360°	± 120°/s
숄더	± 360°	± 120°/s
엘보우	± 360°	± 180°/s
손목 1	± 360°	± 180°/s
손목 2	± 360°	± 180°/s
손목 3	± 360°	± 180°/s
표준 TCP 속도	1 m/s (39.4 in/s)	

## 특징

IP 등급	IP54
ISO 14644-1 클린룸 등급	5
소음	65 dB(A) 이하
로봇 마운팅	모든 자세
I/O 포트	
디지털 입력	2
디지털 출력	2
아날로그 입력	2
툴 I/O 전원 공급장치 전압	12/24 V
툴 I/O 전원 공급장치	2 A (듀얼 핀) 1 A (싱글 핀)

## 하드웨어

설치 면적	Ø 190 mm
소재	알루미늄, 플라스틱, 스틸
툴(엔드 이펙터) 커넥터 타입	M8   M8 8-핀
로봇 암 케이블 길이	6 m (236 in)
케이블 포함 중량	33.5 kg (73.9 lbs)
작동 온도 범위	0-50°C
습도	90% 상대 습도(논콘덴싱)



## 컨트롤 박스

### 특징

IP 등급	IP44
ISO 14644-1 클린룸 등급	6
작동 온도 범위	0-50°C
I/O 포트	
디지털 입력	16
디지털 출력	16
아날로그 입력	2
아날로그 출력	2
컨베이어 엔코더 디지털 입력	4
I/O 전원 공급	24V 2A
통신	500 Hz 제어 주파수 Modbus TCP PROFINET Ethernet/IP USB 2.0, USB 3.0
전원	100-240VAC, 47-440Hz
습도	90% 상대 습도(논콘덴싱)
하드웨어	
컨트롤 박스 크기(WxHxD)	475 mm x 423 mm x 268 mm (18.7 in x 16.7 in x 10.6 in)
중량	12 kg (26.5 lbs)
소재	코팅 스틸
티치 펜던트	
특징	
IP 등급	IP54
습도	90% 상대 습도(논콘덴싱)
디스플레이 해상도	1280 x 800 픽셀
하드웨어	
소재	플라스틱, PP
1m TP 케이블 포함 중량	1.6 kg (3.5 lbs)
케이블 길이	4.5 m (177.17 in)



**UNIVERSAL ROBOTS**

universal-robots.com